

0. Einleitung und Grundbegriffe
1. Endliche Automaten
2. Formale Sprachen
- 3. Berechnungstheorie**
4. Komplexitätstheorie

- 3.1. Algorithmische Probleme und Berechnungsmodelle
- 3.2. Das Berechnungsmodell  
Turing-Maschine
- 3.3. Churchsche These
- 3.4. Algorithmisch unlösbare Probleme**

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Algorithmisch unlösbare Probleme

▶ Ziel: Wir wollen zeigen dass ...

- es „interessante“ algorithmische Entscheidungsprobleme gibt, die nicht Turing-berechenbar sind.
- Unter der Annahme der Church'schen These kann es dann auch kein Computerprogramm geben, welches das Problem löst.

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Algorithmisch unlösbare Probleme

### ► Entscheidungsprobleme

- Beziehen sich jeweils auf ein Paar  $(X, Y)$  von unendlichen Mengen  $X$  und  $Y$  mit  $Y \subseteq X$ .
- Für jedes  $x \in X$  ist die Frage zu beantworten, ob  $x \in Y$  gilt.
- Jedes  $x \in X$  sei als Zeichenkette  $\text{cod}(x)$  eindeutig beschreibbar; damit sind sie algorithmische Probleme.
- Gesucht ist ein Computerprogramm bzw. eine Turing-Maschine mit folgendem Verhalten:  
Für jedes  $x \in X$  gibt es/sie bei Eingabe von  $\text{cod}(x)$  als Ergebnis aus:
  - 1, wenn  $x \in Y$ ,
  - 0, wenn  $x \notin Y$ .

*Wir haben uns schon mit zahlreichen Entscheidungsproblemen  $(L, \Sigma^*)$  befasst: dem Wortproblem für eine Sprache  $L$  über dem Alphabet  $\Sigma$ , z.B. wenn  $L$  durch einen Automaten oder eine Grammatik definiert war. Dabei war  $\text{cod}(x) = x$ .*

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Algorithmisch unlösbare Probleme

### ► Erinnerung: Problemreduktion

- Seien  $(X_1, Y_1)$  und  $(X_2, Y_2)$  Entscheidungsprobleme
- und  $t$  eine vollständig definierte Funktion von  $X_1$  auf  $X_2$ .
- Dann sagt man:

$t$  **reduziert**  $(X_1, Y_1)$  **auf**  $(X_2, Y_2)$ , wenn für alle  $x_1 \in X_1$  gilt:

- wenn  $x_1 \in Y_1$  gilt, so gilt  $t(x_1) \in Y_2$
- wenn  $x_1 \notin Y_1$  gilt, so gilt  $t(x_1) \notin Y_2$

- Man nennt  $(X_1, Y_1)$  **auf**  $(X_2, Y_2)$  **reduzierbar**, wenn ein solches  $t$  existiert.

*Praktisch wichtig: Ist die Reduktionsabbildung  $t$  berechenbar?*

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Algorithmisch unlösbare Probleme

### ► berechenbare Problemreduktion

- Seien  $(X_1, Y_1)$  und  $(X_2, Y_2)$  Entscheidungsprobleme
- und  $t$  eine vollständig definierte Funktion von  $X_1$  auf  $X_2$ .
- Dann sagt man:

$(X_1, Y_1)$  ist **Turing-reduzierbar** auf  $(X_2, Y_2)$ ,  
wenn es eine Funktion  $t$  gibt, die  $(X_1, Y_1)$  auf  $(X_2, Y_2)$  reduziert,  
sowie eine Turing-Maschine  $M$ , die  $t$  berechnet,  
d.h.  $M$  leistet für alle  $x \in X_1$  folgendes:

- $M$  berechnet bei der Eingabe  $\text{cod}(x)$  die Ausgabe  $\text{cod}(t(x))$

*... mit der Funktion  $\text{cod}$  werden die Elemente aus  $X_1$  und  $X_2$   
geeignet als Zeichenketten über einem Alphabet  $\Sigma$  kodiert*

### ► Anwendung des Reduktionsbegriffs

Der Reduktionsbegriff erlaubt es uns, die folgenden zwei Fragen miteinander in Beziehung zu setzen:

- Ist  $(X_2, Y_2)$  ein lösbares Entscheidungsproblem?
- Ist  $(X_1, Y_1)$  ein lösbares Entscheidungsproblem?
- Seien  $(X_1, Y_1)$  und  $(X_2, Y_2)$  Entscheidungsprobleme, so dass  $(X_1, Y_1)$  Turing-reduzierbar auf  $(X_2, Y_2)$  ist.
- Dann gilt die folgende Implikation:

Wenn  $(X_2, Y_2)$  Turing-berechenbar ist, dann auch  $(X_1, Y_1)$ .

- Also gilt auch deren Kontraposition:

Wenn  $(X_1, Y_1)$  nicht Turing-berechenbar ist,  
dann ist auch  $(X_2, Y_2)$  nicht Turing-berechenbar.

### ► Begründung

- Sei  $t$  eine Funktion, die  $(X_1, Y_1)$  auf  $(X_2, Y_2)$  reduziert und  $T$  eine Turing-Maschine, mit der  $t$  berechnet werden kann
- Sei  $M_2$  eine Turing-Maschine, die das Entscheidungsproblem  $(X_2, Y_2)$  löst
- Eine Turing-Maschine  $M_1$ , die das Entscheidungsproblem  $(X_1, Y_1)$  löst, arbeitet wie folgt:

Eingabe: Zeichenkette  $x_1 \in X_1$

- 1) Bestimme  $\text{cod}(x_1)$
- 2) Benutze die Turing-Maschine  $T$ , um daraus  $\text{cod}(t(x_1))$  zu berechnen
- 3) Starte die Turing-Maschine  $M_2$  mit der Eingabe  $\text{cod}(t(x_1))$ , warte bis  $M_2$  den Endzustand erreicht hat und gib die von  $M_2$  berechnete Ausgabe aus

### ► Denksportaufgabe

- Es seien  $(X_1, Y_1)$  und  $(X_2, Y_2)$  nicht-triviale Entscheidungsprobleme (d.h. es gilt  $\emptyset \neq Y_1 \neq X_1$  sowie  $\emptyset \neq Y_2 \neq X_2$ , so dass die Entscheidungen keine Konstanten sind.)

$(X_1, Y_1)$	$(X_2, Y_2)$	Wann ist $(X_1, Y_1)$ Turing-reduzierbar auf $(X_2, Y_2)$ ?
lösbar*	lösbar	immer
lösbar	unlösbar	immer
unlösbar	lösbar	nie
unlösbar	unlösbar	vielleicht

\*) „lösbar“: kurz für Turing-berechenbar

-- Wieso? --



### ► Denksportaufgabe – Lösung

- $(X_2, Y_2)$  nicht-trivial  $\Rightarrow$  Man kann feste Werte  $y_2 \in Y_2$ ,  $z_2 \in X_2 \setminus Y_2$  wählen.
- $(X_i, Y_i)$  wenn T.-entscheidbar, dann z.B. mit T.-Maschine  $M_i$ .

	$(X_1, Y_1)$	$(X_2, Y_2)$	$(X_1, Y_1)$ T.-red.bar auf $(X_2, Y_2)$ ?
a)	lösbar	lösbar	immer
b)	lösbar	unlösbar	immer
c)	unlösbar	lösbar	nie
d)	unlösbar	unlösbar	vielleicht

- Wie funktioniert reduzierende T.-Maschine T von  $X_1$  nach  $X_2$ ?  
a,b) Input  $x$ . Entscheide  $(X_1, Y_1)$  für  $x$  mit  $M_1$ .  
Wenn Ergebnis=1 ( $x \in Y_1$ ), dann Output:  $y_2$ , sonst Output:  $z_2$   
c) Wäre  $(X_1, Y_1)$  T.-red.bar auf  $(X_2, Y_2)$ , dann wäre ja  $(X_2, Y_2)$  lösbar.  
d) T.-red.bar z.B. wenn  $X_1 = X_2$  und  $Y_1 = Y_2$  mittels T: Output:=Input.

### ▶ weiteres Vorgehen

- Auf der Suche nach „interessanten“ unlösbaren Entscheidungsproblemen werden wir
  - für ein Entscheidungsproblem direkt zeigen, dass es unlösbar ist;
  - mittels Reduktion für andere Entscheidungsprobleme nachweisen, dass sie auch unlösbar sind.
- Unser **erstes** Entscheidungsproblem,
  - dessen Unlösbarkeit wir direkt zeigen,
  - und von dem aus wir auf die Unlösbarkeit vieler anderer Entscheidungsprobleme schließen können,wird ein **Halteproblem** sein.

#### ▶ Das Halteproblem

Inhaltlich geht es um folgendes algorithmisches Problem:

- gegeben:
- eine Turing-Maschine  $M$  mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{ 0, 1 \}$
  - eine Eingabe  $w \in \Sigma^*$
- gesucht:
- die Antwort auf die Frage, ob  $M$  bei Eingabe von  $w$  den Endzustand erreicht

#### ► Anmerkungen

- Um nachzuweisen, dass das Halteproblem unlösbar ist, genügt es, folgende Variante des Halteproblems zu betrachten:

#### ► Das eingeschränkte Halteproblem – Vorschau

- Inhaltlich geht es um folgendes algorithmisches Problem:

gegeben:

- eine Turing-Maschine  $M$  mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{ 0, 1 \}$  und ein **speziell** für  $M$  **ausgewähltes**  $w \in \Sigma^*$   
(Details zur Wahl von  $w$  folgen noch.)

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob  $M$  bei Eingabe dieses  $w$  den Endzustand erreicht

#### ► Das eingeschränkte Halteproblem (cont.)

- Um zu zeigen, dass das eingeschränkte Halteproblem unlösbar ist, benutzen wir, dass man alle Turing-Maschinen mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{ 0, 1 \}$  effektiv aufzählen kann:
  - Man verwendet zur Beschreibung aller solcher Turing-Maschinen ein festes Alphabet  $A$  und eine Grammatik, produziert z.B. alle Wörter über  $A$  in aufsteigender Länge und lässt dabei alle weg, die keine Turing-Maschine beschreiben. Das macht man, bis man die  $i$ -te Turing-Maschine hat.
  - Der Aufzählungs-Algorithmus liefert also für die Eingabe  $i$  die Ausgabe  $M_i$ .
  - $M_0, M_1, M_2, \dots$  umfasst alle Turing-Maschinen über  $A$ .

#### ► Das eingeschränkte Halteproblem (cont.)

- Das **eingeschränkte Halteproblem** kann man nun folgendermaßen als Entscheidungsproblem  $(X_H, Y_H)$  formulieren:
  - $X_H$  ist die Menge aller natürlichen Zahlen einschl. 0.
  - $Y_H$  ist die Menge aller  $i \in \mathbb{N}_0$  für die gilt, dass die Turing-Maschine  $M_i$  bei Eingabe der Zeichenkette  $\text{bin}(i)$  den Endzustand erreicht.

► Das Hauptergebnis

- Es gilt:

Das eingeschränkte Halteproblem  $(X_H, Y_H)$  ist unlösbar.

*... folglich ist das Halteproblem ebenfalls ein unlösbares Entscheidungsproblem*

#### ► Beweisidee

- Wir nehmen an, dass es eine Turing-Maschine  $M_H$  gibt, die das eingeschränkte Halteproblem löst.
- Die Turing-Maschine  $M_H$  leistet also für alle  $i \in \mathbb{N}_0$  folgendes:
  - Wenn die Turing-Maschine  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  den Endzustand **erreicht**, so bestimmt  $M_H$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  die Ausgabe **1**;
  - wenn die Turing-Maschine  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  den Endzustand **nicht erreicht**, so bestimmt  $M_H$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  die Ausgabe **0**.



#### ► Beweisidee (cont.)

- Wir „bauen“ nun eine Turing-Maschine  $M$ , die wie folgt arbeitet:

Eingabe: Binärzahl  $w$

- 1) Starte die Turing-Maschine  $M_H$  mit der Eingabe  $w$  und warte bis  $M_H$  einen Endzustand erreicht.  
(Dieses Ereignis muss eintreten.)
- 2) Prüfe, welche Ausgabe  $M_H$  berechnet hat.
  - a) Falls  $M_H$  die Ausgabe 1 berechnet hat, so gehe in eine Endlosschleife (d.h.  $M$  erreicht den Endzustand nicht).
  - b) Falls  $M_H$  die Ausgabe 0 berechnet hat, so gehe in den Endzustand.

*Das ist eine lösbare praktische Programmieraufgabe.*

#### ► Beweisidee (cont.)

- Da die Turing-Maschine  $M$  aber eine der aufgezählten Maschinen ist, hat sie eine Nummer:  $M = M_j$ . Und damit gilt:
  - Wenn  $M_j$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  den Endzustand erreicht, so bestimmt  $M_H$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  die Ausgabe 0,  
... denn so haben wir  $M$  gebaut: Befehl 2b!
  - Wenn  $M_j$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  den Endzustand erreicht, so bestimmt  $M_H$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  die Ausgabe 1,  
... denn das war ja die Aufgabe von  $M_H$ !
  - Beides zusammen kann aber nicht sein. Also kann  $M_j$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  den Endzustand nicht erreichen, sonst würde ein Widerspruch gelten.

#### ► Beweisidee (cont.)

- Da die Turing-Maschine  $M$  eine der aufgezählten Maschinen war, hatte sie auch eine Nummer:  $M = M_j$ .
- Wir haben gerade gefolgert:  
 $M_j$  kann bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  den Endzustand nicht erreichen.
- Daraus folgt nun weiter:
  - $M_H$  bestimmt bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  die Ausgabe 0,  
... denn das war ja die Aufgabe von  $M_H$ !
  - $M_H$  bestimmt bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  die Ausgabe 1,  
... denn so haben wir  $M$  gebaut: Befehl 2a!
- Das kann aber auch nicht sein. Also kann  $M_j$  bei Eingabe von  $\text{bin}(j)$  den Endzustand weder erreichen noch nicht erreichen.
- Das kann aber auch nicht sein. Also kann es die eingeschränkte Halteproblem lösende Turing-Maschine  $M_H$  nicht geben.

#### ► Anmerkungen

Beim Beweis, dass das eingeschränkte Halteproblem unlösbar ist, haben wir folgende Eigenschaften des Berechnungsmodells Turing-Maschine ausgenutzt

- Turing-Maschinen lassen sich endlich beschreiben
- Turing-Maschinen können andere Turing-Maschinen als „Unterprogramme“ benutzen

*... diese Eigenschaften hat jedes „leistungsfähigste“ Berechnungsmodell*

### ► Plan

- Wir werden jetzt die Tatsache, dass das eingeschränkte Halteproblem unlösbar ist, dazu verwenden, zu zeigen, dass es weitere „interessante“ unlösbare Entscheidungsprobleme gibt.
- Ein weiteres unlösbare Entscheidungsprobleme kennen wir natürlich jetzt schon:  
Auch das (uneingeschränkte) Halteproblem ist unlösbar, denn das verlangt ja viel mehr als das eingeschränkte.
- Aber es gibt noch (unglaublich) viele mehr ...

### ► Anmerkungen

- Wir konzentrieren uns im Folgenden auf Entscheidungsprobleme, die Fragestellungen adressieren, die aus der Perspektive eines Softwareentwicklers von Bedeutung sind
- Dabei werden wir verstehen lernen, weshalb uns Entwicklungsumgebungen bei einigen Aufgaben so wenig unterstützen, etwa dabei, zu überprüfen, ob ein von uns geschriebenes Programm
  - für bestimmte Eingaben überhaupt einen bzw. den korrekten Rückgabewert bestimmt
  - ein gewünschtes Eingabe/Ausgabe-Verhalten hat
  - ein anderes Programm „gleichwertig“ ersetzen kann
  - ...

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Ein Beispielentscheidungsproblem

### ▶ Beispiel

- Das folgende Beispiel dient nur zur Illustration der zentralen Beweisidee.
- Sei  $B$  eine Turing-Maschine, die eine vollständig definierte Funktion über  $\Sigma^*$  mit  $\Sigma = \{ 0,1 \}$  berechnet.
- Wir betrachten das algorithmische Problem:

gegeben:

- eine Turing-Maschine  $M$  mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{ 0,1 \}$

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob  $M$  dieselbe Funktion über  $\Sigma^*$  wie  $B$  berechnet

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Ein Beispielentscheidungsproblem

### ► Vorbereitung

- Um zu zeigen, dass unser Beispielproblem unlösbar ist, beschreiben wir es zunächst unter Benutzung der bei der Beschreibung des eingeschränkten Halteproblems verwendeten Begriffe:
- Es geht um das Entscheidungsproblem  $(X_B, Y_B)$  mit ...
  - $X_B$  ist die Menge aller natürlichen Zahlen
  - $Y_B$  ist die Menge aller  $i \in \mathbb{N}_0$  für die gilt, dass die Turing-Maschine  $M_i$  dieselbe Funktion wie die Turing-Maschine  $B$  berechnet



## Kapitel 3: Berechnungstheorie

### Ein Beispielentscheidungsproblem

#### ► Die zugehörigen Ergebnisse

- Es gilt

Das eingeschränkte Halteproblem  $(X_H, Y_H)$  ist Turing-reduzierbar auf unser Beispiel-Entscheidungsproblem  $(X_B, Y_B)$  .

- ... und damit gilt auch

Das Beispiel-Entscheidungsproblem  $(X_B, Y_B)$  ist unlösbar.

- ... denn wäre das Beispiel-Entscheidungsproblem lösbar, dann wäre auch das eingeschränkte Halteproblem lösbar.

*... und diese Schlussweise kann man noch häufiger anwenden.*

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Ein Beispielentscheidungsproblem

### ► Beweisidee

- Wir werden eine Reduktionsfunktion  $t$  angeben, die jedem  $i \in X_H$  ein „passendes“  $j \in X_B$  zuordnet, und begründen, dass diese Funktion  $t$  Turing-berechenbar ist
- „passend“ bedeutet, dass wir jeder Turing-Maschine  $M_i$  so eine Turing-Maschine  $M_j$  zuordnen, dass  $t(Y_H) \subseteq (Y_B)$  gilt, d.h. ...
  - wenn  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  den Endzustand erreicht, so berechnet  $M_j$  dieselbe Funktion wie die Turing-Maschine  $B$ ;
  - wenn  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  nicht den Endzustand erreicht, so berechnet  $M_j$  die nirgends definierte Funktion (und damit offenbar eine andere Funktion als die Turing-Maschine  $B$ ).

# Kapitel 3: Berechnungstheorie

## Ein Beispielentscheidungsproblem

### ► Beweisidee (cont.)

- Die der gegebenen Turing-Maschine  $M_i$  zugeordnete Turing-Maschine  $M_j$  wird so definiert, dass sie wie folgt arbeitet:

Eingabe: Zeichenkette  $w \in \Sigma^*$

- 1) Starte die gegebene Turing-Maschine  $M_i$  mit der Eingabe  $\text{bin}(i)$  und warte bis  $M_i$  einen Endzustand erreicht (Dieses Ereignis muss nicht immer eintreten; ggf. endet der Programmlauf also nicht.)
- 2) Falls  $M_i$  bei Eingabe  $\text{bin}(i)$  den Endzustand erreicht hat, starte die Turing-Maschine  $B$  mit der Eingabe  $w$ , warte bis  $B$  den Endzustand erreicht hat und gib die von  $B$  bestimmte Ausgabe aus.

*... offenbar leistet  $M_j$  das Gewünschte*

## Kapitel 3: Berechnungstheorie

### Ein Beispielentscheidungsproblem

#### ► Beweisidee (cont.)

- Um uns davon zu überzeugen, dass die Funktion  $t$  Turing-berechenbar ist, sind folgende Argumente wichtig:
  - Anhand einer gegebenen Zahl  $i$  kann man effektiv  $\text{bin}(i)$  und das Programm der Turing-Maschine  $M_i$  bestimmen.
  - Anhand von  $\text{bin}(i)$  und des Programms von  $M_i$  kann man effektiv ein Programm für die der Turing-Maschine  $M_i$  zugeordnete Turing-Maschine  $M_j$  bestimmen.
  - Anhand des Programms der Turing-Maschine  $M_j$  kann man effektiv die der Zahl  $i$  zugeordnete Zahl  $j$  bestimmen.

*Wir nutzen jeweils aus, dass  $M_0, M_1, M_2, \dots$  eine effektive Aufzählung aller Turing-Maschinen mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{0, 1\}$  ist*

► Die betrachteten algorithmischen Probleme

- Wir interessieren uns für folgende Entscheidungsprobleme:

gegeben:

- eine Turing-Maschine  $M$  mit dem Eingabealphabet  $\Sigma = \{ 0, 1 \}$
- eine denkbare nicht-triviale Eigenschaft einer Funktion

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob die Funktion, die  $M$  berechnet, diese Eigenschaft hat

#### ► nicht-triviale funktionale Eigenschaften

- Nicht-triviale funktionale Eigenschaften von Turing-Maschinen haben etwas mit dem Eingabe/Ausgabe-Verhalten einer Turing-Maschine zu tun, beispielsweise ...
  - Gibt M bei Eingabe einer bestimmten Zeichenkette  $v$  eine bestimmte Ausgabe  $f(v)=w$  aus?
  - Ist die von M berechnete Funktion vollständig definiert?
  - Ist die von M berechnete Funktion überhaupt irgendwo definiert?
  - Kommt bei irgendeinem Input das Ergebnis 0 heraus?
  - Ist die von M berechnete Funktion  $f$  streng monoton wachsend, d.h. wenn zwischen zwei Binärzahlen  $m < n$  gilt, gilt dann auch  $f(m) < f(n)$ ?

- ▶ nicht-triviale funktionale Eigenschaften (cont.)
  - E ist eine **nicht-triviale** Eigenschaft, falls
    - es mindestens eine Turing-Maschine mit der Eigenschaft E gibt,
    - es mindestens eine Turing-Maschine gibt, die die Eigenschaft E nicht hat.
  - E ist eine **funktionale** Eigenschaft, falls für alle Turing-Maschinen M und M' gilt:
    - Wenn M und M' dasselbe Eingabe/Ausgabe-Verhalten haben, dann haben entweder beide die Eigenschaft E oder beide haben die Eigenschaft E nicht.

► Das zentrale Ergebnis (Vorbereitung)

- Sei  $E$  eine interessierende nicht-triviale funktionale Eigenschaft von Turing-Maschinen.
- Dann betrachten wir das folgende Entscheidungsproblem:
  - $X_E$  ist die Menge aller natürlichen Zahlen
  - $Y_E$  ist die Menge aller  $i \in \mathbb{N}_0$ , für die gilt, dass die Turing-Maschine  $M_i$  die nicht-triviale funktionale Eigenschaft  $E$  hat



► Das zentrale Ergebnis (**Satz von Rice**)

- Es gilt mit Blick auf jede nicht-triviale funktionale Eigenschaft  $E$

Das eingeschränkte Halteproblem  $(X_H, Y_H)$  ist Turing-reduzierbar auf das Entscheidungsproblem  $(X_E, Y_E)$ .

- ... und damit gilt auch wieder

Das Entscheidungsproblem  $(X_E, Y_E)$  ist unlösbar.

*Hart aber wahr:*

*Keine einzige interessante funktionale Eigenschaft eines Algorithmus ist algorithmisch überprüfbar.*

*Tröstlich:*

*Da Programme (meist) mit bestimmten Zielen zweckdienlich geschrieben werden, sind i.d.R. manuelle Beweise möglich.*

#### ► Beweisskizze für den Satz von Rice

- ... zur Vereinfachung nur in dem Fall, dass die Turing-Maschine, die die nirgends definierte Funktion berechnet, nicht die Eigenschaft  $E$  hat\*.
- Um zu zeigen, dass das eingeschränkte Halteproblem  $(X_H, Y_H)$  Turing-reduzierbar auf das Entscheidungsproblem  $(X_E, Y_E)$  ist, gehen wir genauso wie bei unserem Beispielentscheidungsproblem vor.
- Man wählt sich eine Turing-Maschine  $B$ , die die Eigenschaft  $E$  hat, und ordnet jeder Turing-Maschine  $M_i$  so eine Turing-Maschine  $M_j$  zu (wieder im Stile des Anhängens von  $B$  an  $M_i$ ), dass gilt:
  - Wenn  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  den Endzustand erreicht, so berechnet  $M_j$  dieselbe Funktion wie die Turing-Maschine  $B$ ;
  - wenn  $M_i$  bei Eingabe von  $\text{bin}(i)$  nicht den Endzustand erreicht, so berechnet  $M_j$  die nirgends definierte Funktion.

*Genau hier benutzen wir, dass die Turing-Maschine, die die nirgends definierte Funktion berechnet, nicht die Eigenschaft  $E$  hat.*

### ► Anmerkungen

- Der Satz von Rice gilt mit Blick auf jedes „leistungsfähigste“ Berechnungsmodell.
- Also ist auch das folgende algorithmische Problem unlösbar:

gegeben:

- eine C++-Programm bzw. ein Java-Programm P
- eine nicht-triviale funktionale Eigenschaft E

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob P eine Funktion berechnet, die die Eigenschaft E hat