

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

Gliederung

0. Motivation und Einordnung
1. Endliche Automaten
2. Formale Sprachen
3. Berechnungstheorie
- 4. Komplexitätstheorie**

- 4.1. Motivation und Grundbegriffe
- 4.2. Die Komplexitätsklassen P und NP
- 4.3. Ergebnisse und Beweismethoden**

↓ mit minimalen Änderungen durch B. Baumgarten

► ... für diesen Abschnitt

- Es geht uns darum, besser zu verstehen, warum es lösbar Entscheidungsprobleme gibt, die man höchstwahrscheinlich nicht effizient lösen kann.
- Konkret geht es darum, besser zu verstehen, warum man vermutet, dass es effizient verifizierbare Entscheidungsprobleme gibt, die nicht effizient lösbar sind, d.h. unseren „Graubereich“ besser zu verstehen

... anders formuliert: man vermutet, dass $P \neq NP$ gilt (Da $P \subseteq NP$ gilt, bedeutet $P \neq NP$, dass es Entscheidungsprobleme gibt, die effizient verifizierbar aber nicht effizient lösbar sind.)

► Anmerkungen

- Die Frage, ob die Vermutung, dass $P \neq NP$ gilt, richtig ist, oder vielleicht doch $P = NP$ gilt, ist eines der zentralen Probleme in der Informatik.

Wer diese Frage beantworten kann, kann nicht nur (in Informatiker-Kreisen) berühmt sondern auch „reich“ werden:

Das P/NP-Problem gehört zu den sogenannten „Millennium-Problemen“, die mit je 1 Mio. \$ dotiert sind.

Evtl. macht er/sie sich aber auch unbeliebt, denn konstruktive $P=NP$ -Ergebnisse könnten existierende IT-Sicherheitsmechanismen gefährden.

▶ Warum ist das P/NP-Problem wichtig?

- Es gibt einige tausend lösbare Entscheidungsprobleme, für die man bisher
 - nicht nachweisen konnte, dass sie effizient lösbar sind, sondern
 - nur nachweisen konnte, dass sie effizient verifizierbar sind.

Diese Entscheidungsprobleme sind meist Varianten von „praktisch relevanten“ algorithmischen Problemen, etwa von Konstruktions- bzw. Optimierungsproblemen.

Also gibt es auch einige tausend „praktisch relevante“ algorithmische Probleme, für die man keine „praxis-tauglichen“ Lösungsalgorithmen kennt.

- ▶ ein „philosophischer“ Grund für die Vermutung, dass $P \neq NP$ gilt
 - Erfahrungsgemäß ist es – mit Blick auf eine interessierenden Aussage – in der Regel viele schwieriger, ...
 - einen Beweis zu finden, der belegt, dass diese Aussage korrekt ist,
 - als zu überprüfen, ob ein vorgeschlagener Beweis belegt, dass diese Aussage korrekt ist.
 - Deshalb vermutet man, dass $P \neq NP$ gilt.

Wenn ein Entscheidungsproblem (X, Y) effizient lösbar ist, so kann man herausfinden, ob eine Aussage der Form „ $x \in Y$ “ gilt.

Wenn ein Entscheidungsprobleme (X, Y) effizient verifizierbar ist, so kann man herausfinden, ob ein vorgeschlagener Beweis für eine Aussage der Form „ $x \in Y$ “ korrekt ist.

- ▶ ein „anderer“ Grund für die Vermutung, dass $P \neq NP$ gilt
 - In der Komplexitätsklasse NP gibt es „schwierigste“ Probleme, so genannte **NP-vollständige** Entscheidungsprobleme, die folgende Eigenschaften haben:
 - Wenn man nachweisen kann, dass ein einziges NP-vollständiges Entscheidungsproblem effizient lösbar ist, folgt sofort, dass jedes effizient verifizierbare Entscheidungsproblem auch effizient lösbar ist, d.h. $P = NP$ wäre bewiesen.

Es ist noch nicht gelungen, einen effizienten Lösungsalgorithmus für irgendein NP-vollständiges Problem anzugeben.

► Grundlagen

- Um den Begriff „NP-vollständiges Entscheidungsproblem“ zu präzisieren, müssen wir den in der Berechnungstheorie benutzten Reduktionsbegriff geeignet anpassen.
 - Seien (X_1, Y_1) und (X_2, Y_2) Entscheidungsprobleme.
 - Der komplexitätstheoretische Reduktionsbegriff soll es uns erlauben, die folgenden zwei Fragen miteinander in Beziehung zu setzen:
 - Ist (X_1, Y_1) ein effizient lösbares Entscheidungsproblem?
 - Ist (X_2, Y_2) ein effizient lösbares Entscheidungsproblem?

► Zur Erinnerung

- Seien (X_1, Y_1) und (X_2, Y_2) Entscheidungsprobleme
- Sei t eine vollständige definierte Funktion von X_1 auf X_2 , die (X_1, Y_1) auf (X_2, Y_2) reduziert, d.h. für alle $x \in X$ gilt:
 - wenn $x_1 \in Y_1$ gilt, so gilt $t(x_1) \in Y_2$
 - wenn $x_1 \notin Y_1$ gilt, so gilt $t(x_1) \notin Y_2$
- Dann gilt:

(X_1, Y_1) ist Turing-reduzierbar auf (X_2, Y_2) , wenn es ein Computerprogramm gibt, das die Funktion t berechnet, d.h. das für alle $x_1 \in X_1$ folgendes leistet:

- Bei Eingabe $\text{cod}(x_1)$ wird die Ausgabe $\text{cod}(t(x_1))$ berechnet.

Mit der Funktion cod werden die Elemente aus X_1 und X_2 geeignet als Zeichenketten über einem Alphabet Σ kodiert.

► Der angepasste Reduktionsbegriff

- Seien (X_1, Y_1) und (X_2, Y_2) Entscheidungsprobleme und cod eine geeignete Funktion, um die Elemente von X_1 und X_2 zu beschreiben;
- sei t eine vollständig definierte Funktion von X_1 auf X_2 , die (X_1, Y_1) auf (X_2, Y_2) reduziert.
- Dann gilt:

(X_1, Y_1) ist **effizient** auf (X_2, Y_2) **reduzierbar**, wenn es ein „praxistaugliches“ Computerprogramm gibt, das die Funktion t berechnet, d.h. das für alle $x_1 \in X_1$ folgendes leistet:

- bei Eingabe $\text{cod}(x_1)$ wird die Ausgabe $\text{cod}(t(x_1))$ berechnet

Die Reduktionsfunktion t soll sich nun also sogar effizient berechnen lassen.

► Ein erstes (schon bekanntes) Beispiel

- Im Folgenden seien A und B zwei endliche Listen natürlicher Zahlen.
- Beim Entscheidungsproblem (X_1, Y_1) geht es um eine Antwort auf die Frage, ob die Liste B eine Permutation der Liste A ist
- Beim Entscheidungsproblem (X_2, Y_2) geht es um eine Antwort auf die Frage, ob die beiden Listen A und B gleich sind

- X_1 und X_2 umfassen alle Paare (A, B) von endlichen Listen natürlicher Zahlen.
- Y_1 enthält alle Listenpaare (A, B) , bei denen B eine Permutation von A ist.
- Y_2 enthält alle Listenpaare (A, B) , für die $A = B$ gilt.

- ▶ Ein erstes (schon bekanntes) Beispiel (cont.)
 - Sei $x_1 = (A, B)$ gegeben.
 - Sei $t(x_1) = (A', B')$, wobei A' die sortierte Version der Liste A und B' die sortierte Version der Liste B ist.
 - Wir wissen bereits, dass t eine geeignete Reduktionsfunktion ist.
 - Da man zu einer gegebenen Liste effizient deren sortierte Version bestimmen kann, kann man die Reduktionsfunktion t effizient berechnen.

► Ein zweites Beispiel

- Im Folgenden sei O eine endliche Menge von Objekten, w eine Funktion, die jedem Objekt aus O seinen Wert, d.h. eine natürliche Zahl, zuordnet, und b eine natürliche Zahl.
- Beim **Partitionsproblem** (X_P, Y_P) geht es um eine Antwort auf die Frage, ob die Menge O so in zwei Teilmengen O_1 und O_2 zerlegt werden kann, dass die Objekte in O_1 und O_2 denselben Gesamtwert haben.
- Beim **Teilsummenproblem** (X_{TS}, Y_{TS}) geht es um eine Antwort auf die Frage, ob es eine Teilmenge O' von O gibt, so dass die Objekte in O' den Gesamtwert b haben.

- X_P enthält alle Paare (O, w) ; Y_P enthält alle Paare (O, w) mit ...
- X_{ST} enthält alle Tripel (O, w, b) ; Y_{ST} enthält alle Tripel (O, w, b) mit ...

► Ein zweites Beispiel (cont.)

- Sei $x_p = (O, w) \in X_p$ gegeben
- Sei $t(x_p) = (O, w', b) \in X_{ST}$ mit
 - $w'(o) := w(o)$, für alle Objekte $o \in O$
 - $b := \frac{1}{2} \sum_{o \in O} w'(o)$
- Offenbar ist t eine geeignete Reduktionsfunktion, denn ...
 - genau dann wenn eine Teilmenge den halben Gesamtwert als Wertesumme hat, muss ihr Komplement dieselbe Wertesumme haben,
 - und die Funktion w' und die Zahl b (also auch t) kann man anhand der gegebenen Funktion w (sehr) effizient bestimmen.

► Konsequenzen

- Seien (X_1, Y_1) und (X_2, Y_2) Entscheidungsprobleme
- Sei (X_1, Y_1) auf (X_2, Y_2) effizient reduzierbar
- Dann gilt die folgende Implikation:

Wenn (X_2, Y_2) effizient lösbar ist, so ist auch (X_1, Y_1) effizient lösbar.

- Damit gilt auch deren Kontraposition:

Wenn (X_1, Y_1) nicht effizient lösbar ist, so ist auch (X_2, Y_2) nicht effizient lösbar.

Dass (X_1, Y_1) auch effizient lösbar ist, liegt daran, dass die Komposition zweier effizient berechenbarer Funktionen eine effizient berechenbare Funktion „ergibt“.

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

NP-vollständige Entscheidungsprobleme

▶ Ähnlich wie bei der Berechenbarkeit ...

- Seien (X_1, Y_1) und (X_2, Y_2) nicht-triviale Entscheidungsproblem (d.h. es gilt $\emptyset \neq Y_1 \neq X_1$ sowie $\emptyset \neq Y_2 \neq X_2$).

(X_1, Y_1)	(X_2, Y_2)	Wann ist (X_1, Y_1) effizient reduzierbar auf (X_2, Y_2) ?
effizient lösbar	effizient lösbar	immer
effizient lösbar	nicht effizient lösbar	immer
nicht effizient lösbar	effizient lösbar	nie
nicht effizient lösbar	nicht effizient lösbar	vielleicht

► Die zentrale Begriffsbildung

- Sei (X_{NPV}, Y_{NPV}) ein effizient verifizierbares Entscheidungsproblem, d.h. ein Entscheidungsproblem aus der Komplexitätsklasse NP.
- Dann definieren wir

(X_{NPV}, Y_{NPV}) ist ein **NP-vollständiges** Entscheidungsproblem, wenn für alle effizient verifizierbaren Entscheidungsprobleme (X, Y) , d.h. für alle Entscheidungsprobleme (X, Y) aus der Komplexitätsklasse NP, gilt:

- (X, Y) ist auf (X_{NPV}, Y_{NPV}) effizient reduzierbar.

► Konsequenzen

- Sei $(X_{\text{NPV}}, Y_{\text{NPV}})$ ein NP-vollständiges Entscheidungsproblem.
- Dann gilt offensichtlich die folgende Implikation:

Wenn das Entscheidungsproblem $(X_{\text{NPV}}, Y_{\text{NPV}})$ effizient lösbar ist, so ist auch jedes andere effizient verifizierbare Entscheidungsproblem effizient lösbar, d.h. es gilt $P = NP$.

- Also gilt auch deren Kontraposition:

Wenn $P \neq NP$ gilt, so ist das Entscheidungsproblem $(X_{\text{NPV}}, Y_{\text{NPV}})$ nicht effizient lösbar.

► Weiteres Vorgehen

- Wir schauen uns jetzt einige NP-vollständige Entscheidungsprobleme an und diskutieren, weshalb sie NP-vollständig sind.
- Dabei hilft uns folgende Beobachtung:
 - Sei (X_{NPV}, Y_{NPV}) ein NP-vollständiges Problem;
 - sei (X, Y) ein effizient verifizierbares Entscheidungsproblem, d.h. (X, Y) gehört zur Komplexitätsklasse NP.
- Dann gilt:

Wenn sich (X_{NPV}, Y_{NPV}) auf (X, Y) effizient reduzieren lässt, dann gilt:

- (X, Y) ist auch ein NP-vollständiges Entscheidungsproblem.

▶ Das Erfüllbarkeitsproblem

- Bei diesem effizient verifizierbaren Entscheidungsproblem geht um folgendes algorithmisches Problem:

gegeben:

- eine aussagenlogische Formel F in konjunktiver Normalform

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob F erfüllbar ist, d.h. ob es eine Belegung gibt, die F „wahr“ macht

► Der zentrale Ergebnis

- Zu Beginn der 70iger Jahre der letzten Jahrhunderts wurde von Karp und – unabhängig davon – von Levin gezeigt, dass gilt:

Das Erfüllbarkeitsproblem ist ein NP-vollständiges Problem.

Dieses Ergebnis wurde der Ausgangspunkt für alle weiteren solchen Ergebnisse.

► Anmerkungen

- Nachzuweisen, dass es sich beim Erfüllbarkeitsproblem um ein NP-vollständiges Problem handelt, ist nicht ganz einfach, da man
 - zeigen muss, dass sich jedes andere effizient verifizierbare Entscheidungsproblem effizient auf das Erfüllbarkeitsproblem reduzieren lässt
 - aber nicht alle zu betrachtenden Entscheidungsproblem kennt.

Diese Schwierigkeiten bekommt man jedoch in den Griff, da man mit aussagenlogischen Formeln Turing-Maschinen beschreiben kann.

► Anmerkungen (cont.)

- Nachzuweisen, dass weitere effizient verifizierbare Entscheidungsprobleme ebenfalls NP-vollständig sind, ist dann recht einfach, da man nur zeigen muss, dass
 - sich das Erfüllbarkeitsproblem auf das jeweils betrachtete Entscheidungsproblem effizient reduzieren lässt.

Mitunter wählt man statt des Erfüllbarkeitsproblems ein anderes NP-vollständiges Entscheidungsproblem als Ausgangspunkt.

► Anmerkungen (cont.)

- Um die nachfolgenden Betrachtungen zu vereinfachen, wählen wir das 3-Erfüllbarkeitsproblem zum Ausgangspunkt.
- Bei diesen effizient verifizierbarem Entscheidungsproblem geht es darum, das folgende algorithmische Problem zu lösen.

gegeben:

- eine aussagenlogische Formel F in 3-konjunktiver Normalform (in jeder Disjunktion kommen genau drei paarweise verschiedene Literale vor)

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob F erfüllbar ist, d.h. ob es eine Belegung gibt, die F „wahr“ macht

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

Weitere NP-vollständige Probleme

▶ Das 3-Erfüllbarkeitsproblem

- Da man jeder aussagenlogischen Formel F in konjunktiver Normalform effizient eine erfüllbarkeitsäquivalente Formel F' in 3-konjunktiver Normalform zuordnen kann, gilt:

Das 3-Erfüllbarkeitsproblem ist ein NP-vollständiges Problem.

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

Weitere NP-vollständige Probleme

► Das k-Cliquenproblem

- Es sei daran erinnert, dass es bei diesem effizient verifizierbarem Entscheidungsproblem darum geht, folgendes algorithmisches Problem zu lösen:

gegeben:

- ein ungerichteter Graph $G = (V, E)$
- eine Zahl $k \in \mathbb{N}$

gesucht:

- die Antwort auf die Frage, ob es im Graphen G eine Clique der Größe k gibt

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

Weitere NP-vollständige Probleme

► Das k-Cliquenproblem (cont.)

- Indem man zeigt, dass sich das 3-Erfüllbarkeitsproblem auf das k-Cliquenproblem effizient reduzieren lässt, hat man nachgewiesen

Das k-Cliquenproblem ist ein NP-vollständiges Problem.

*Wir haben zu Beginn Vorlesung das 3-Erfüllbarkeitsproblem auf das k-Cliquenproblem reduziert.
Wenn man sich das Verfahren genau anschaut, sieht man, dass diese Reduktion effizient ist.*

Kapitel 4: Komplexitätstheorie

Weitere NP-vollständige Probleme

► Anmerkungen

- Man kann auf ähnliche Art und Weise zeigen, dass sich das 3-Erfüllbarkeitsproblem auf das Teilsummenproblem effizient reduzieren lässt.
- Man kann zeigen, dass sich das Teilsummenproblem auf das Partitionsproblem effizient reduzieren lässt:
 - *Ist S der Gesamtwert von O , in dem man eine Teilmenge mit Wertesumme b sucht, so fügt man zu O noch zwei Elemente y mit Wert $2S-b$ und z mit Wert $S+b$ hinzu.*
 - *Findet man im erweiterten O zwei „Hälften“ mit gleicher Wertesumme (jeweils $2S$), so enthält eine von beiden y .*
 - *Deren Rest ohne y ist eine Teilmenge von O mit Wertesumme b !*
- Also gilt auch:

Das Teilsummenproblem ist ein NP-vollständiges Problem.

Das Partitionsproblem ist ein NP-vollständiges Problem.